

Úloha 1. Rozhodněte, která z následujících tvrzení za daných předpokladů vždy platí. Za každou trojici, kterou celou správně určíte, získáváte 0, 5 bodu.

1. Nechť $A, B \in \mathbb{R}^{4 \times 4}$ jsou dvě regulární matice. Pak

(a) $(A + B)^{-1} = A^{-1} + B^{-1}$

(b) $(AB)^{-1} = A^{-1}B^{-1}$

(c) $ABAB = A^2B^2$

2. Nechť $A \in \mathbb{R}^{3 \times 5}$, $B \in \mathbb{R}^{5 \times 4}$. Pak

(a) Sloupce matice AB jsou lineárními kombinacemi sloupců matice B .

(b) Sloupce matice AB jsou lineárními kombinacemi sloupců matice A .

(c) Řádky matice AB jsou lineárními kombinacemi řádků matice B .

3. Uvažujme $A \in \mathbb{C}^{3 \times 3}$ takovou, že $\sigma(A) = \{1, 2, 3\}$. Pak

(a) $\sigma(A^{-1}) = \{-1, -2, -3\}$

(b) $\sigma(A^T) = \{1, 2, 3\}$

(c) $\sigma(A^2) = \{2, 4, 6\}$

4. Nechť V je vektorový prostor dimenze n a $f : V \rightarrow V$ je prosté lineární zobrazení. Pak

(a) f je homomorfismus.

(b) f je epimorfismus.

(c) f je izomorfismus.

Úloha 2. Formulujte definici matice přechodu. Jsou-li $B = (\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3)$, $C = (\mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3, \mathbf{v}_1)$ dvě báze prostoru \mathbb{R}^3 , napište obě matice přechodu mezi nimi, správně je označte a pojmenujte. Napište vztah, který vyjadřuje, jak se pomocí matice přechodu transformují souřadnice vektoru.

Úloha 3. Následující neplatné tvrzení pozměňte tak, aby platilo: „Je-li $(\mathbf{u}_1, \mathbf{u}_2, \dots, \mathbf{u}_n)$ posloupnost vektorů z reálného vektorového prostoru U a $(\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_n)$ báze reálného vektorového prostoru V , pak existuje právě jedno lineární zobrazení $f : U \rightarrow V$ takové, že pro všechna $i \in \{1, \dots, n\}$ platí $f(\mathbf{u}_i) = \mathbf{v}_i$.“ Uveďte protipříklad, proč tvrzení neplatí v původním znění.

Úloha 4. Nechť $A \in \mathbb{C}^{m \times m}$ je matice. Formulujte alespoň 6 výroků, které jsou ekvivalentní výroku „ A je regulární“.

Úloha 5. Formulujte tvrzení, které popisuje množinu řešení soustavy rovnic $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$ pomocí jádra. Ilustrujte na příkladu

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 2 \\ 0 & 2 & 4 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{b} = \begin{pmatrix} 3 \\ 6 \end{pmatrix}$$